

より高く。 Giraffe 1000

“ジラフ”の吸着システムは独立した回路を2系統装備し、万一の動作不良時にも、吸着が保持されるよう安全への配慮がされています。

“GR-1000”は無線コントローラで操作を行い、アームの起伏・伸縮、吸着パッドの前後傾斜、車体の横行は油圧シリンダによる駆動。

吸着パッドフレームの回転(2軸)は油圧ロータリアクチュエータで駆動し、作業現場で自由自在なパワーを発揮します。

GR-1000

仕様

	GR-1000
可搬重量(ただし荷重曲線による)	1,000kg
最大ワーク高さ	
吸着パッドが横向きの場合	約 4,438mm
吸着パッドが上向きの場合	約 4,966mm
前輪端からワークまでの最大距離	約 2,338mm
機幅(シングルタイヤ時)	約 976mm
総重量(カウンタウイトを含む)	約 2,170kg
カウンタウイト重量	約 622kg
走行部駆動方式	電動モータ
走行部以外の駆動方式	油圧シリンダ
アーム起伏用シリンダストローク	550mm
アーム伸縮用シリンダストローク	1,200mm
吸着パッド前後傾斜用シリンダストローク	500mm
車体横行用シリンダストローク	200mm(±100mm)
バッテリー容量(標準作業)	おおむね8時間/1回充電
バッテリー電圧	2個×12V=24V
吸着システム	独立2系統回路
真空ポンプ	2×2台
吸着パッド	計10個



アーム無線コントローラ



走行コントローラ

